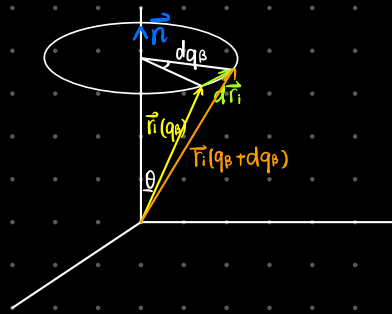
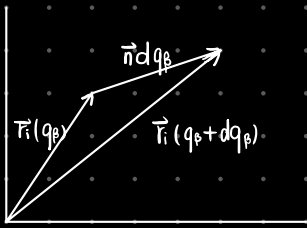


$$P_\alpha = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_\alpha} \quad (\alpha = 1, 2, \dots, s)$$

$$V \text{ 与 } q_\alpha \text{ 无关时, } P_\alpha = \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_\alpha}$$

$$P_\beta = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_\beta} = \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_\beta} = \frac{\partial}{\partial \dot{q}_\beta} \left( \sum_{i=1}^n \frac{1}{2} m_i \dot{\vec{r}}_i \cdot \dot{\vec{r}}_i \right)$$

$$= \sum_{i=1}^n m_i \dot{\vec{r}}_i \cdot \frac{\partial \dot{\vec{r}}_i}{\partial \dot{q}_\beta} = \sum_{i=1}^n m_i \dot{\vec{r}}_i \cdot \frac{\partial \vec{r}_i}{\partial q_\beta}$$



• 如果某一广义坐标  $q_\beta$  反映力学系统的整体平移, 其平移方向沿着单位矢量  $\vec{n}$ , 即

$$\vec{r}_i(q, q_\beta + dq_\beta, t) = \vec{r}_i(q, q_\beta, t) + dq_\beta \vec{n}$$

其中  $q$  代表  $q_\beta$  以外的所有各广义坐标,  $dq_\beta \vec{n}$  则是所有质点的共同平移.

这里  $q_\beta$  有长度量纲. 在这种情况下,

$$\frac{\partial \vec{r}_i}{\partial q_\beta} = \vec{n}$$

相应的广义动量

$$P_\beta = \sum_{i=1}^n m_i \dot{\vec{r}}_i \cdot \frac{\partial \vec{r}_i}{\partial \dot{q}_\beta} = \vec{n} \cdot \left( \sum_{i=1}^n m_i \dot{\vec{r}}_i \right)$$

这正是力学系统的动量在  $\vec{n}$  方向的分量

相应的广义力  $Q_\beta$  为

$$Q_\beta = \sum_{i=1}^n \vec{F}_i \cdot \frac{\partial \vec{r}_i}{\partial q_\beta} = \sum_{i=1}^n \vec{F}_i \cdot \vec{n}$$

是主动力之和在  $\vec{n}$  方向的分量

• 如果某一广义坐标  $q_\beta$  反映力学系统的整体转动, 其转动轴沿着单位矢量  $\vec{n}$ , 即

$$\vec{r}_i(q, q_\beta + dq_\beta, t) = \vec{r}_i(q, q_\beta, t) + dq_\beta \vec{n} \times \vec{r}_i(q, q_\beta, t)$$

其中  $q$  代表  $q_\beta$  以外的所有各广义坐标,

$dq_\beta$  是系统绕转动轴转过的角度.

这里  $q_\beta$  有角度量纲. 此时

$$\frac{\partial \vec{r}_i}{\partial q_\beta} = \vec{n} \times \vec{r}_i$$

相应的广义动量

$$P_\beta = \sum_{i=1}^n m_i \dot{\vec{r}}_i \cdot \frac{\partial \vec{r}_i}{\partial \dot{q}_\beta} = \sum_{i=1}^n m_i \dot{\vec{r}}_i \cdot (\vec{n} \times \vec{r}_i)$$

$$= \sum_{i=1}^n m_i \dot{\vec{r}}_i \cdot (\vec{r}_i \times \vec{n}) = \vec{n} \cdot \left( \sum_{i=1}^n m_i \dot{\vec{r}}_i \times \vec{r}_i \right) = \vec{n} \cdot \vec{L}$$

这正是力学系统的角动量在  $\vec{n}$  方向的分量,

即力学系统对  $\vec{n}$  轴的角动量.

相应的广义力  $Q_\beta$  为

$$Q_\beta = \sum_{i=1}^n \vec{F}_i \cdot \frac{\partial \vec{r}_i}{\partial q_\beta} = \sum_{i=1}^n \vec{F}_i \cdot (\vec{n} \times \vec{r}_i)$$

$$= \vec{n} \cdot \left( \sum_{i=1}^n \vec{r}_i \times \vec{F}_i \right) = \vec{n} \cdot \vec{M}$$

是主动力对于  $\vec{n}$  轴的力矩